

■電験1種二次試験 過去問徹底解説 令和7年版
における正誤表

○2025年9月13日分

科目	問題	誤植箇所	誤	正																														
電力・管理	令和3年 問6	ワンポイント 解説3	$-jX_{C5} = \frac{1}{j2\pi \times 5f \times C} = -j\frac{X_{C5}}{5}$	$-jX_{C5} = \frac{1}{j2\pi \times 5f \times C} = -j\frac{X_C}{5}$																														
機械・制御	平成25年 問2	解答(2)	$P_A = \sqrt{3}V_n I_A \cos \phi_A$ $I_A \cos \phi_A = \frac{P_A}{\sqrt{3}V_n} \quad \dots \dots \dots \textcircled{3}$ $P_B = X_B I_B \cos \phi_B$ $I_B \cos \phi_B = \frac{P_B}{\sqrt{3}V_n} \quad \dots \dots \dots \textcircled{4}$	$P_A = \sqrt{3}V_n I_A \cos \phi_A$ $I_A \cos \phi_A = \frac{P_A}{\sqrt{3}V_n} \quad \dots \dots \dots \textcircled{3}$ $P_B = \sqrt{3}V_n I_B \cos \phi_B$ $I_B \cos \phi_B = \frac{P_B}{\sqrt{3}V_n} \quad \dots \dots \dots \textcircled{4}$																														
	令和2年 問4	ワンポイント 解説2	特性方程式 $a_0 s^n + a_1 s^{n-1} + a_2 s^{n-2} + \dots + a_{n-1} s + a_n s^0 = 0$	特性方程式																														
	平成29年 問4	ワンポイント 解説1	が与えられている時、ラウスの安定判別法による安定条件は、 1. s^n, s^{n-1}, \dots の係数がすべて存在 2. s^n, s^{n-1}, \dots の係数がすべて同符号 3. ラウスの数表の値がすべて正であること	$a_0 s^n + a_1 s^{n-1} + a_2 s^{n-2} + \dots + a_{n-1} s + a_n = 0$ が与えられているとき、ラウスの数表は下表のように描くことができ、1列の値がすべて同符号であるとき、制御系は安定であると判別できます。																														
	平成26年 問4	ワンポイント 解説2	です。ラウスの数表は下図のようになります。	<table border="1" style="margin-left: auto; margin-right: auto;"> <thead> <tr> <th></th> <th>1列</th> <th>2列</th> <th>3列</th> <th></th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1行</td> <td>a_0</td> <td>a_2</td> <td>a_4</td> <td>\dots</td> </tr> <tr> <td>2行</td> <td>a_1</td> <td>a_3</td> <td>a_5</td> <td>\dots</td> </tr> <tr> <td>3行</td> <td>$b_1 = \frac{a_1 a_2 - a_0 a_3}{a_1}$</td> <td>$b_2 = \frac{a_1 a_4 - a_0 a_5}{a_1}$</td> <td>$\dots$</td> <td></td> </tr> <tr> <td>4行</td> <td>$c_1 = \frac{b_1 a_3 - a_1 b_2}{b_1}$</td> <td>$c_2 = \frac{b_1 a_5 - a_1 b_3}{b_1}$</td> <td>$\dots$</td> <td></td> </tr> <tr> <td></td> <td>\vdots</td> <td>\vdots</td> <td>\vdots</td> <td></td> </tr> </tbody> </table>		1列	2列	3列		1行	a_0	a_2	a_4	\dots	2行	a_1	a_3	a_5	\dots	3行	$b_1 = \frac{a_1 a_2 - a_0 a_3}{a_1}$	$b_2 = \frac{a_1 a_4 - a_0 a_5}{a_1}$	\dots		4行	$c_1 = \frac{b_1 a_3 - a_1 b_2}{b_1}$	$c_2 = \frac{b_1 a_5 - a_1 b_3}{b_1}$	\dots			\vdots	\vdots	\vdots	
	1列	2列	3列																															
1行	a_0	a_2	a_4	\dots																														
2行	a_1	a_3	a_5	\dots																														
3行	$b_1 = \frac{a_1 a_2 - a_0 a_3}{a_1}$	$b_2 = \frac{a_1 a_4 - a_0 a_5}{a_1}$	\dots																															
4行	$c_1 = \frac{b_1 a_3 - a_1 b_2}{b_1}$	$c_2 = \frac{b_1 a_5 - a_1 b_3}{b_1}$	\dots																															
	\vdots	\vdots	\vdots																															
	平成25年 問4	ワンポイント 解説3																																
	平成24年 問4	ワンポイント 解説2																																
	平成23年 問4	ワンポイント 解説2																																
	平成22年 問4	ワンポイント 解説5																																
※平成29年はワンポイント解説1のタイトルも修正																																		

○2025年7月27日分

科目	問題	誤植箇所	誤	正
電力・管理	平成 22 年 問 2	ワンポイント 解説 一覧表 「同期調相 機」の「保守 性」の欄	頻雜	煩雜
	平成 21 年 問 4	(4)解答	$XG_{S1} = 2 [\%], XT_{S1} = 1 [\%], \frac{XL_1}{2} = 1 [\%], \frac{XL_1}{2} = 1 [\%], XT_{R1} = 1 [\%], XG_{R1} = 2 [\%]$ $XG_{S2} = 1 [\%], XT_{S2} = 1 [\%], \frac{XL_2}{2} = 1 [\%], XT_{R2} = 1 [\%], XG_{R2} = 2 [\%]$ $\frac{XL_2}{2} = 1 [\%]$ <p>図 4</p>	$XG_{S1} = 2 [\%], XT_{S1} = 1 [\%], \frac{XL_1}{2} = 1 [\%], \frac{XL_1}{2} = 1 [\%], XT_{R1} = 1 [\%], XG_{R1} = 2 [\%]$ $XG_{S2} = 1 [\%], XT_{S2} = 1 [\%], \frac{XL_2}{2} = 1 [\%], XT_{R2} = 1 [\%], XG_{R2} = 2 [\%]$ $\frac{XL_2}{2} = 1 [\%]$ <p>図 4</p>
機械・制御	平成 25 年 問 4	(4)解答	$s^3 + 10s^2 + 125s + 1250 = 0$ $s(s^2 + 125) + 10(s^2 + 125) = 0$ $s(s^2 + 125) = 0$ $(s + 10)(s^2 + 125) = 0$ $s = -10, \pm j5\sqrt{5}$	$s^3 + 10s^2 + 125s + 1250 = 0$ $s(s^2 + 125) + 10(s^2 + 125) = 0$ $(s + 10)(s^2 + 125) = 0$ $s = -10, \pm j5\sqrt{5}$

<p>平成 24 年 問 2</p> <p>ワンポイント 解説</p> <p>図 1-1, 図 1-2</p>		<p>図 1-1 変圧器の二次換算 L 形等価回路(無負荷時)</p>	
<p>ワンポイント 解説</p> <p>図 2</p>		<p>図 2</p>	